

## B キット組立てマニュアル

### b-7 配線編

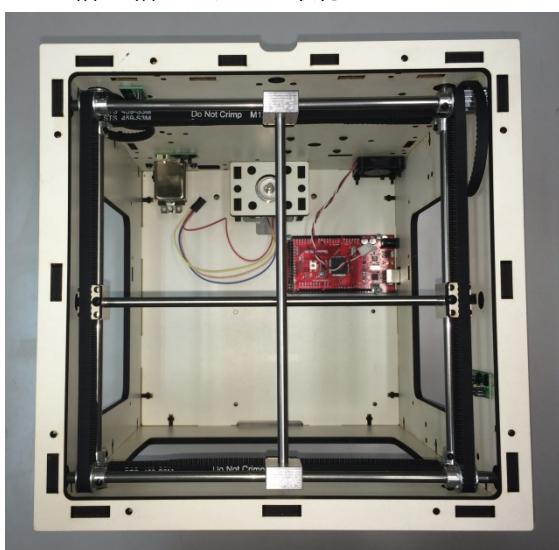
BS01 の配線を進めるに際の注意点です。

電線やコネクタに無理な力がかかる様に進めて下さい。

無理な力がかかると配線が切れて通電不良となり、正常に動作できなくなりますので丁寧な配線が秘訣です。

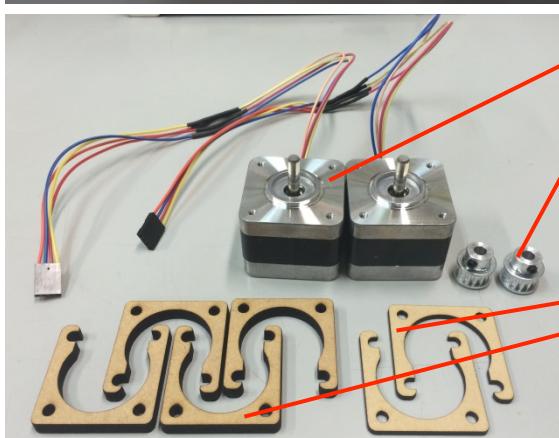
配線の工程ですが、前半は機械組立の要素があります。

#### 7.1 X 軸 Y 軸モーターの取付



現状この様な状態まで組み上がっていきます。

- 1.モーター
- 2.ヘッド
- 3.原点スイッチ
- 4.ヒーターベッド(ABS/PLA モデルのみ)の順次進めていきます。  
ドライバー基板との兼ね合いで、前後する部分もありますが、気にせず進めて下さい。

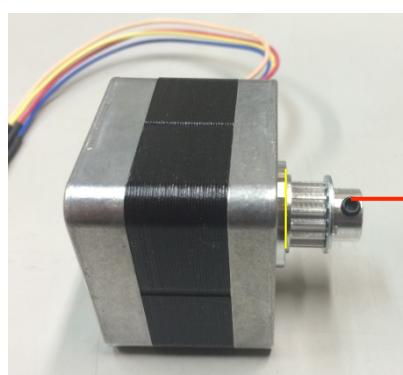
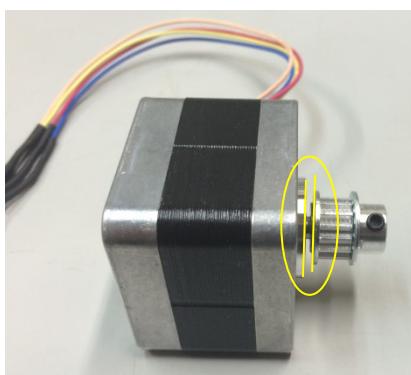


X 軸・Y 軸モーター(二つ同じものです。)

ブーリー(ガントリーの工程でホーローセット仮止め済み)

モーターブラケット 2.5mm 厚 2 枚

モーターブラケット 5.5mm 厚 4 枚



モーターにブーリーを固定します。

固定



写真中、黄色線のプーリーのラインとモーターのボスラインを一致させて固定。  
このモーター軸に D カット加工はありませんので、軸とプーリーの位相はどこでも良いです。

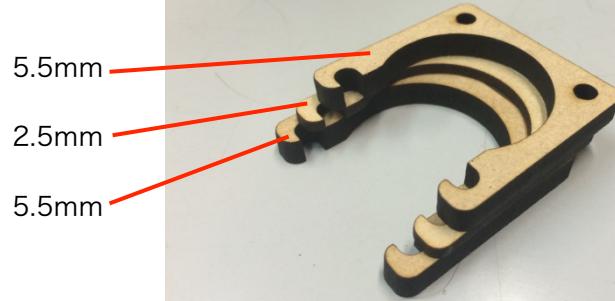


2つとも同じ位置にプーリー固定



M3-25 トラスネジ  
スプリングワッシャ  
平ワッシャ  
8 セット準備します。

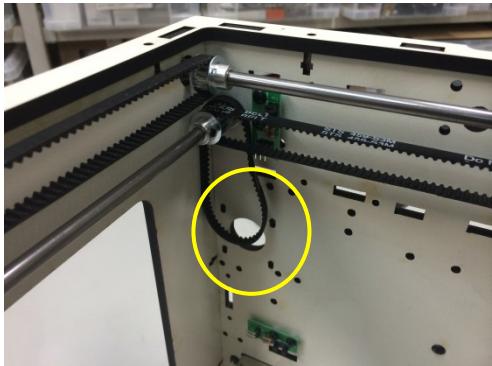
## 7.2 モーターブラケットの組立



5.5mm 2.5mm 5.5mm モーターブラケットを 3 枚重ねボンドで接着します。

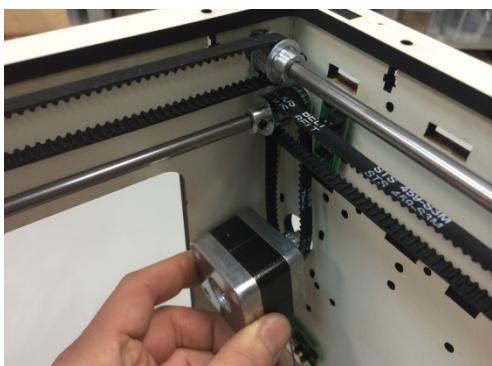


2 セット出来ました。



本体左奥の穴にモーターを取り付けます。

このモーターは X 軸(左右の移動)です。



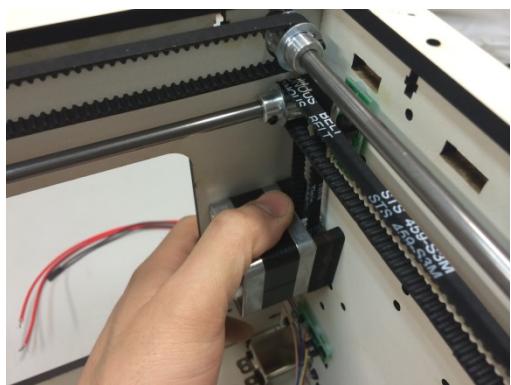
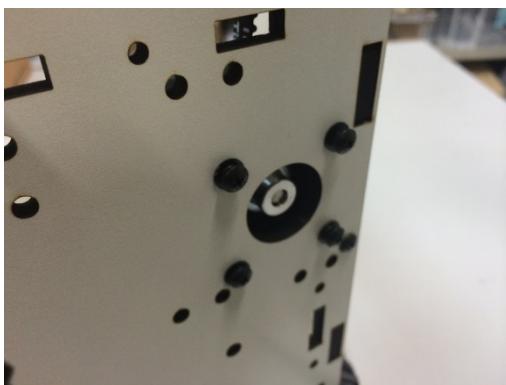
モーターブーリーの溝に、ベルトを掛けながら  
ブーリーを穴を合わせます。

電線は下向きです



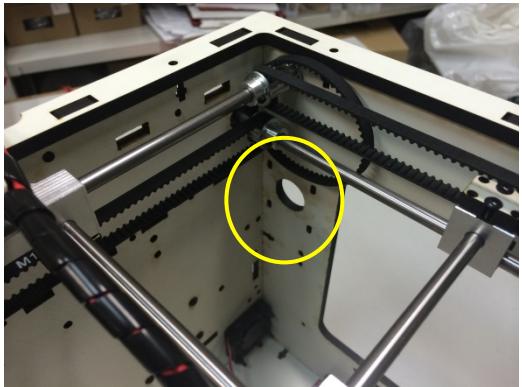
モーターブラケットを下から入れて挟みます。

外側からネジを通して仮止めします。

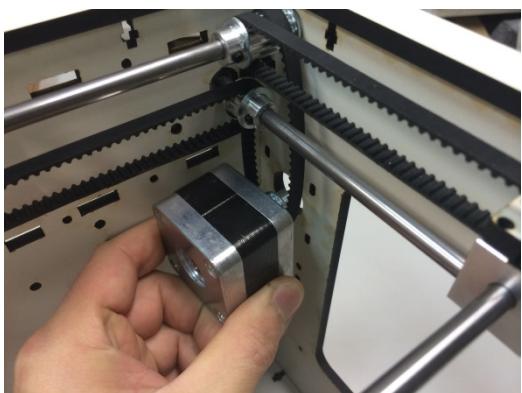


4 本共仮止めしてから、モーターを親指で上から押え、ベルトにテンションを掛けた状態で  
4 本のネジを増し締めします。

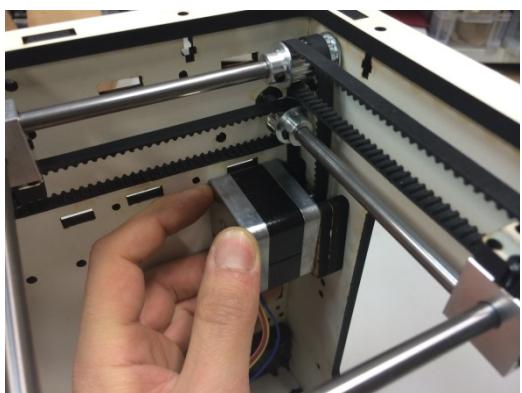
※テンションはあまり大きな力で抑えなくても大丈夫です。モーター固定後ベルトを指で押  
して、ブカブカでなければ OK。テンションがきつすぎると、モーター脱調の原因になりま  
す。 ブカブカ過ぎても造形不良になります



本体右奥の穴にモーターを取り付けます。  
このモーターは Y 軸(前後の移動)です。

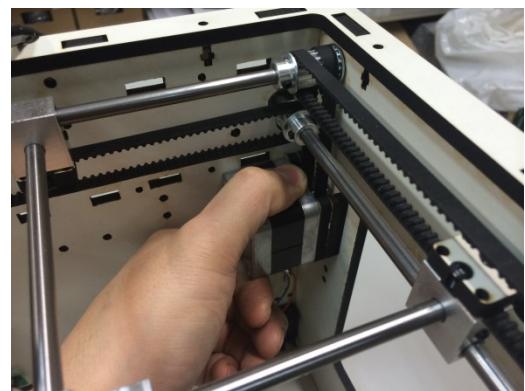
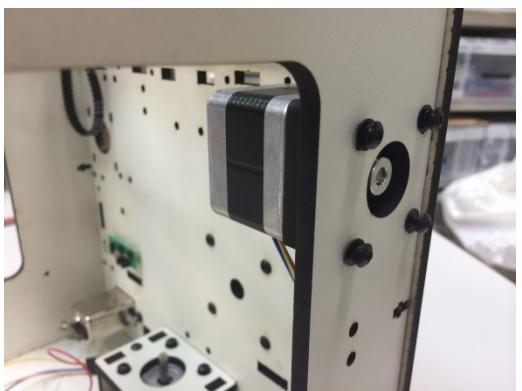


モーターブーリーの溝に、ベルトを掛けながら  
ブーリーと穴を合わせます。  
電線は下向きです



モーターブラケットを下から入れて挟みま  
す。

外側からネジを通して仮止めします。

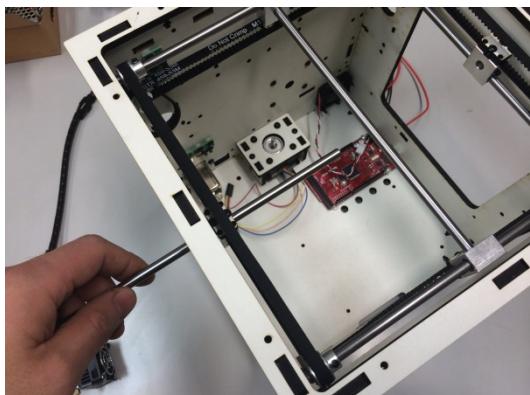


4 本共仮止めしてから、モーターを親指で上から押え、ベルトにテンションを掛けた状態で  
4 本のネジを増し締めします。

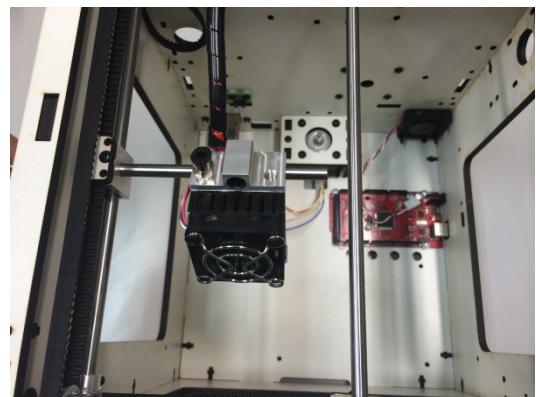
※テンションはあまり大きな力で抑えなくても大丈夫です。モーター固定後ベルトを指で押  
して、ブカブカでなければ OK。テンションがきつすぎると、モーター脱調の原因になりま  
す。 ブカブカ過ぎても造形不良になります。



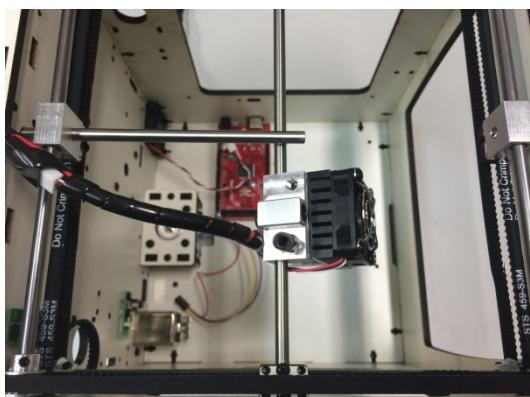
### 7.3 ヘッドの取付



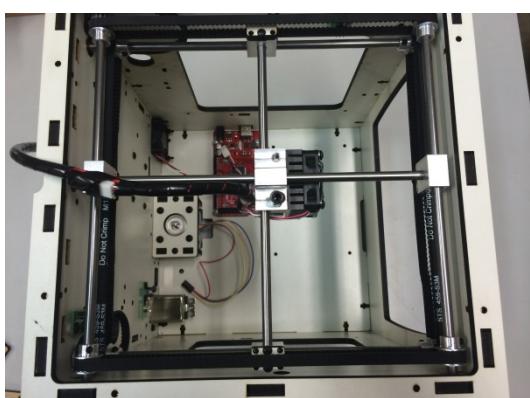
仮止めしてある、ヘッドロッドをこのくらい抜きます。



ヘッドを写真のように通します。



もう一本のヘッドロッドも同様に抜きます。



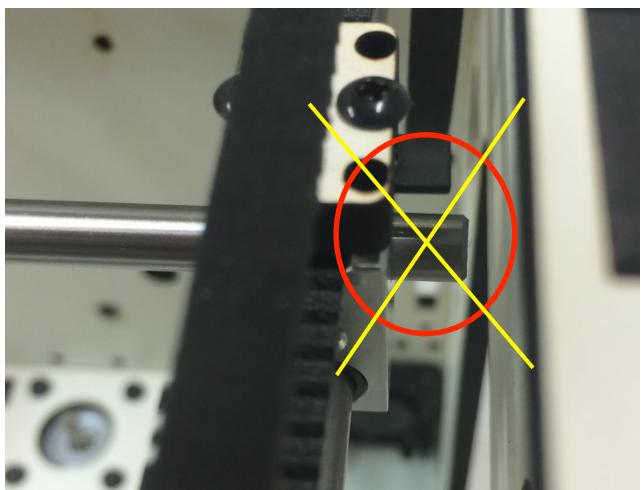
ヘッドを写真のように通します。

※冷却ファンが正面に向く方向での取付になります。



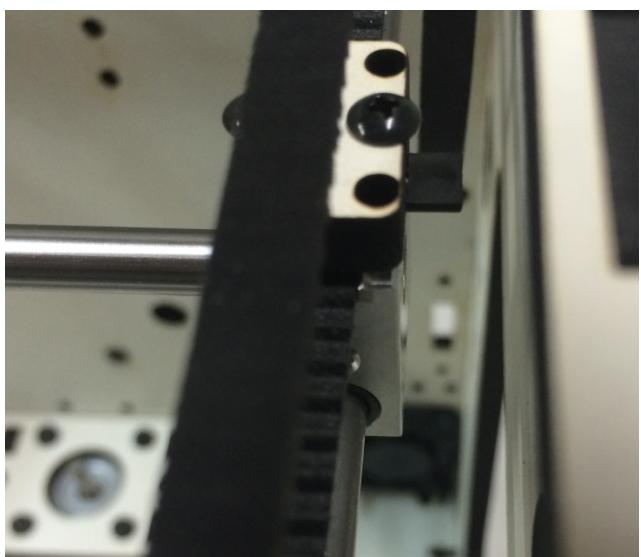
一度抜いて再度スライダーに差し込んだヘッドロッドは、ホーローセットで固定して下さい。

4箇所とも固定して下さい。



軸がスライダーから出っ張っているので、不良です。

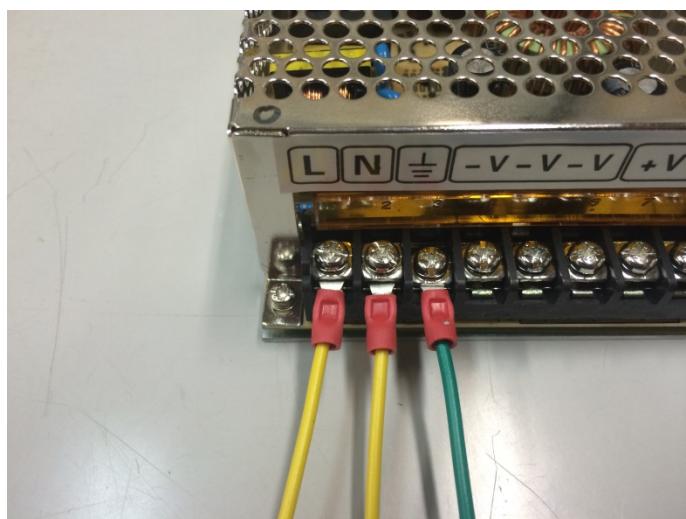
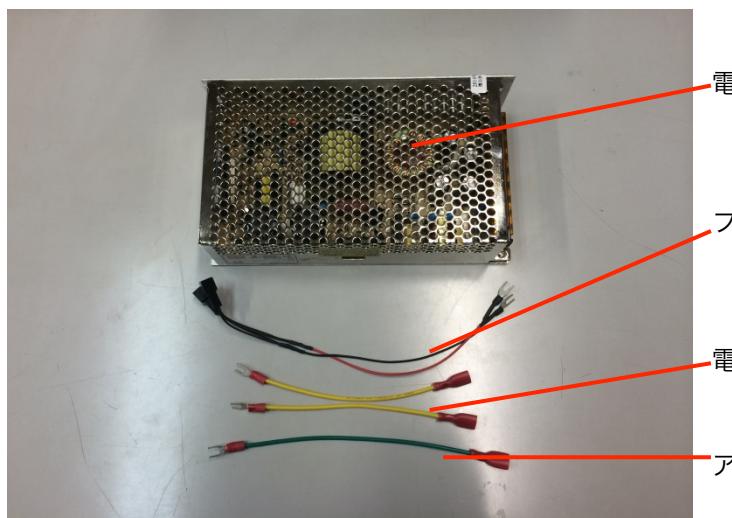
(注意)このまま固定すると正しく動作しませんので、ヘッドロッドの位置を必ず修正して下さい。



ヘッドロッド軸端とスライダーが面位置で、適正です。

XY共に確認して下さい。

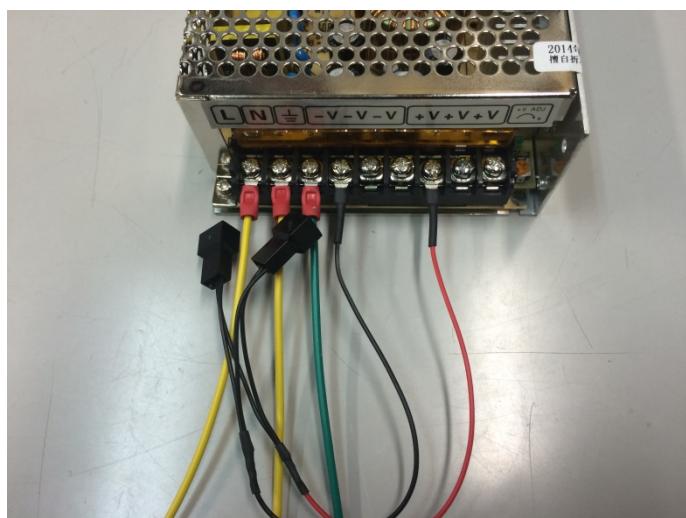
## 7.4 電源周りの準備



L と N に黄色の電源線を繋ぎます

左から三番目の端子アースマークに緑のアース線を繋ぎます。

※ネジ端子になっています。  
プラスドライバーで螺子を緩めて、Y 字の圧着端子を差し込んで締めます。

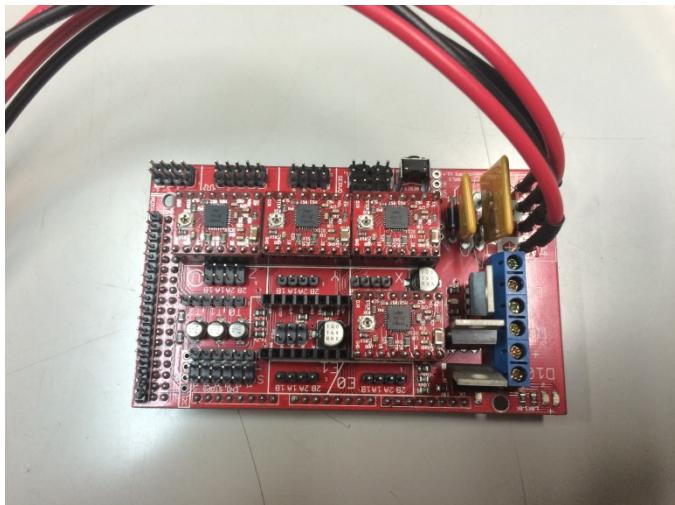


左から 4 番目の-V 端子に  
ファン用分岐電源線の黒色

右から 3 番目の+V 端子に  
ファン用分岐電源線の赤色

を接続します。

-V は直流の 0V  
+V は直流の 12V です。



ドライバー基板を準備します。

このドラスバー基板には

- ・モータードライバー4軸分
- ・ヒーター用のFET
- ・端子台
- ・ピンコネクタ

が搭載されています。

4本出ている長い線が電源線です



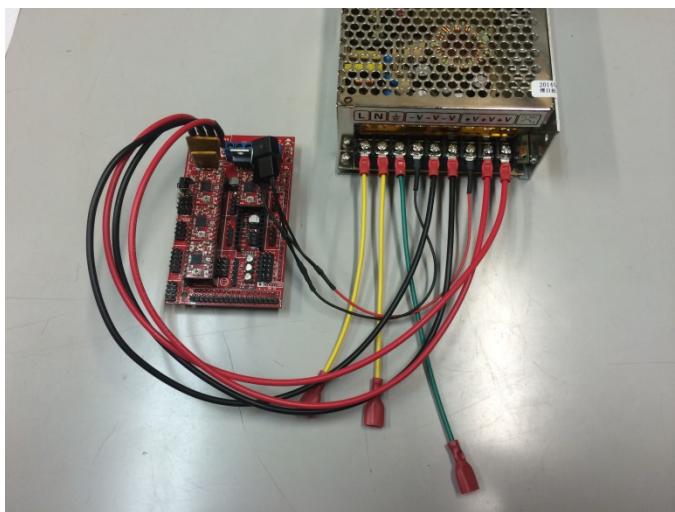
ドライバー基板からの電源線

赤色2本を +V の端子

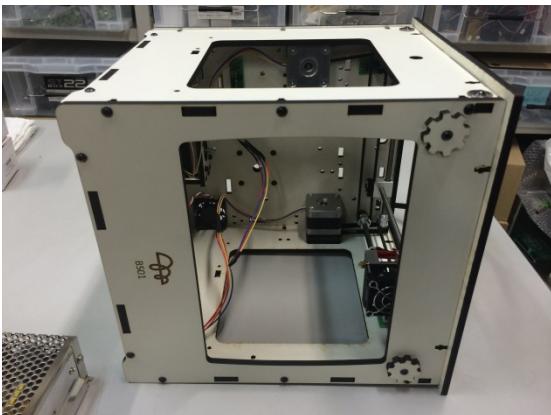
黒色2本を -V の端子

に接続します。

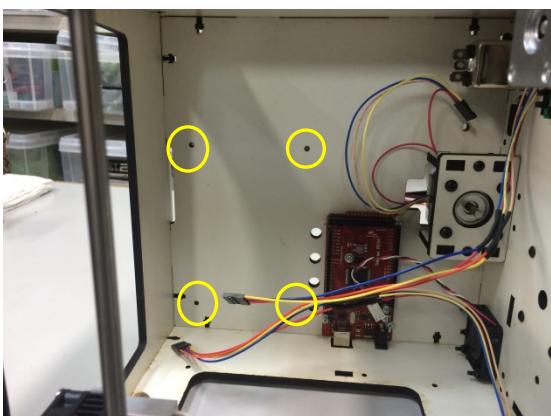
(注意)絶対に間違えないで下さい。間違えると電源を入れた時故障します。



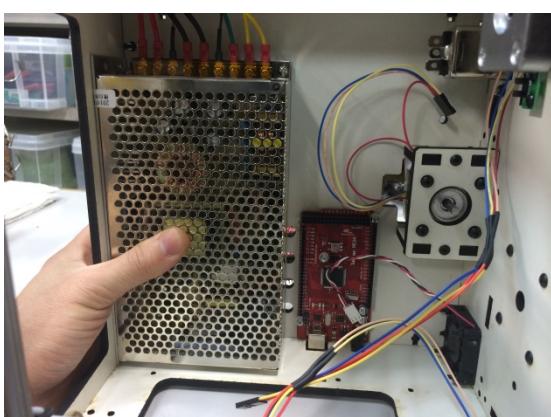
このように電源の端子全てに電線が接続されました。



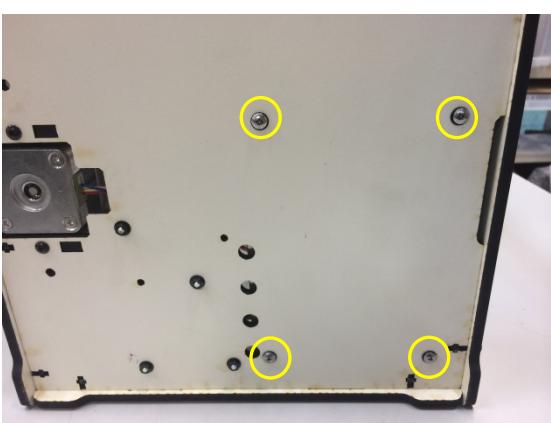
本体をゆっくり横に寝かせます。



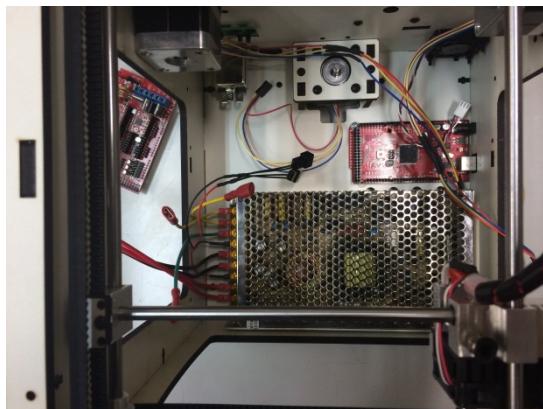
黄色穴 4箇所で電源を固定します。



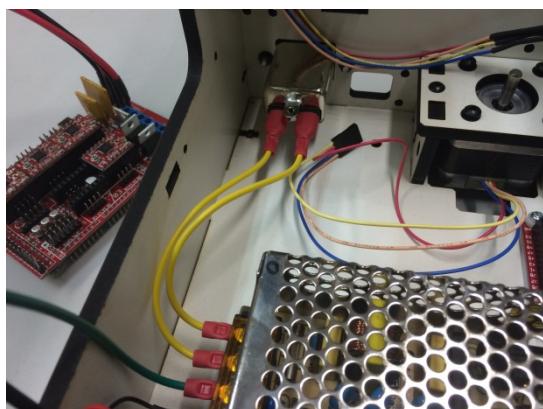
固定する螺子は M3-8 トラスネジ  
平ワッシャー です。



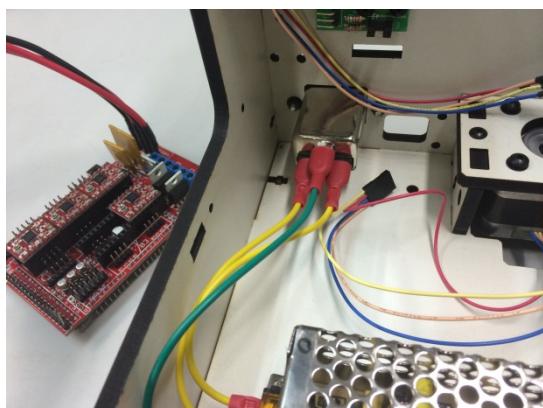
固定したのは黄色 4箇所のネジです。



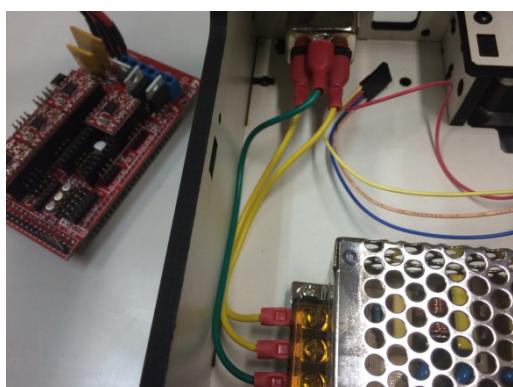
ノイズフィルターと電源を接続します。



黄色い線 2 本を繋ぎます。



アース線を繋ぎます。



配線が後で混んでくるので、底付近に收めます。



リミットスイッチの配線を作ります。

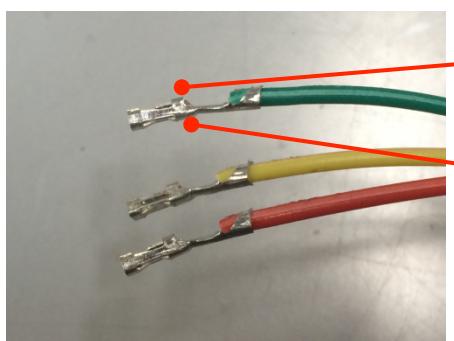
カラフルな 9 本横に繋がった線を出します。



3 本ずつに裂きます。



3 ピンコネクタは 1 本に付き 2 個 計 6 個

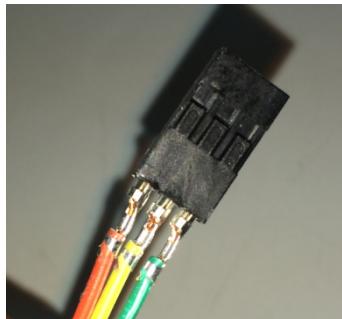


コンタクトは圧着処理済みです。

上側

下側

コンタクトをコネクタに挿す向きがあります。



コンタクト上側とコネクタの穴のある方を合わせて差し込みます。

二回力チツと云うまで静かに押して下さい。



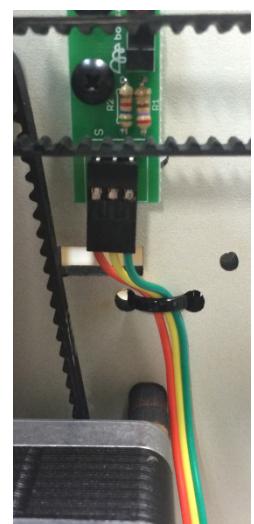
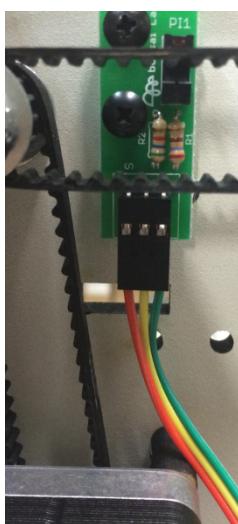
両側コネクタにコンタクトを差し込みます。  
差し込む向きは写真のように両側、同じ色の順です。  
この写真ではオレンジが1番ピンになります。

※色は同梱される電線によって異なります。



3セット準備できました。

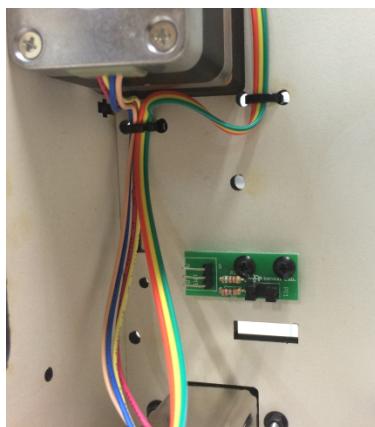
リミットスイッチと接続していきます。



X軸リミットスイッチ

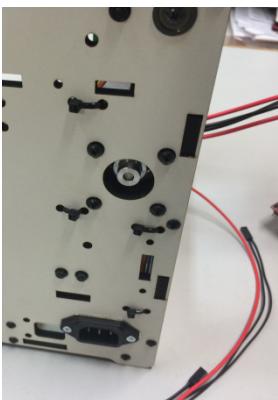
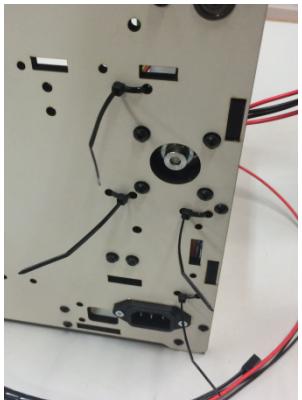
結束バンドで  
線を固定していきます。

一番ピン左側  
オレンジ



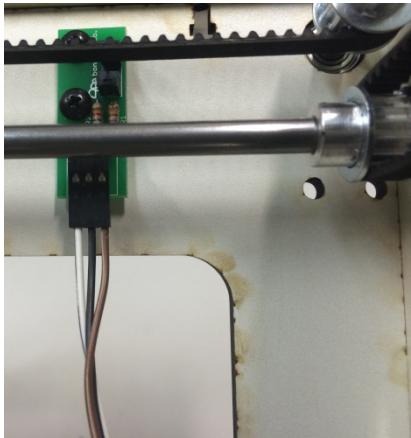
X軸モーターの線、Z軸リミットスイッチの線も固定します。

Z軸リミットスイッチの電線 一番ピン青



結束バンドのヒゲはニッパー やハサミで  
切断して下さい。

Y 軸のリミットスイッチ



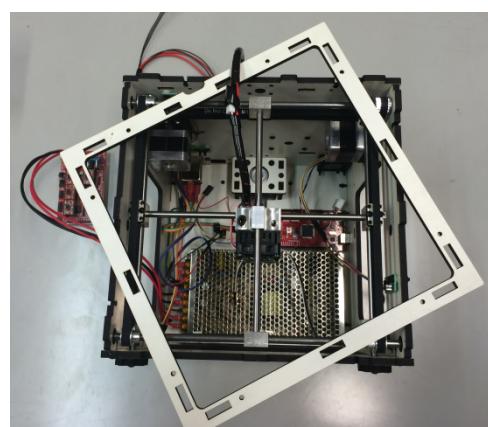
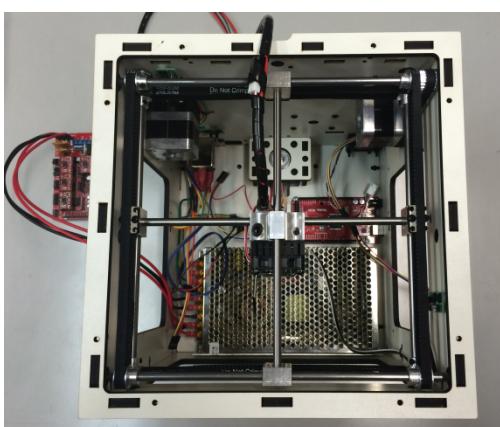
1 番ピン 白



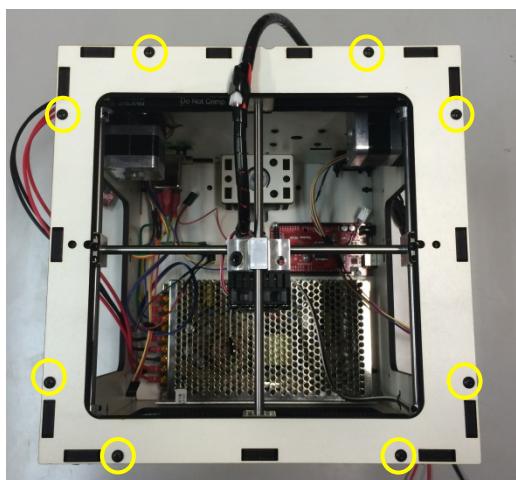
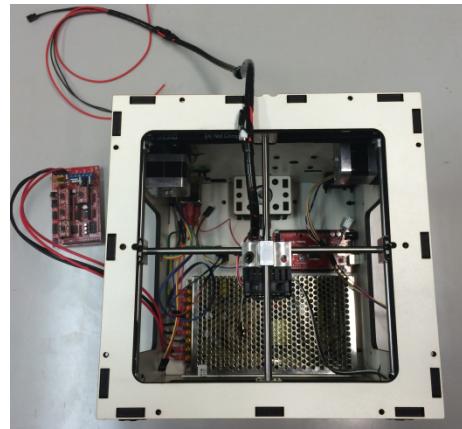
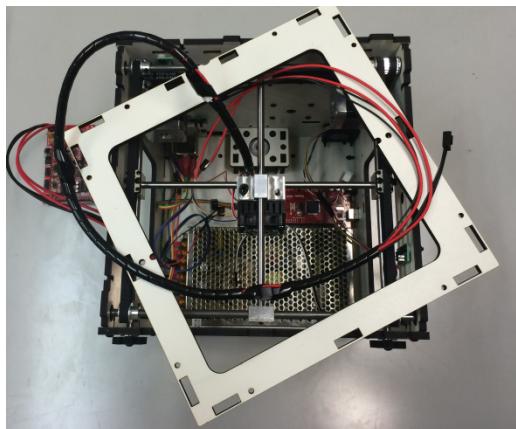
Y 軸モーターもモーター付近のみ結束しておきます。

3 軸分のリミットスイッチと電線の配線が終わりました。

※マイコンボード側は後ほど施工します。



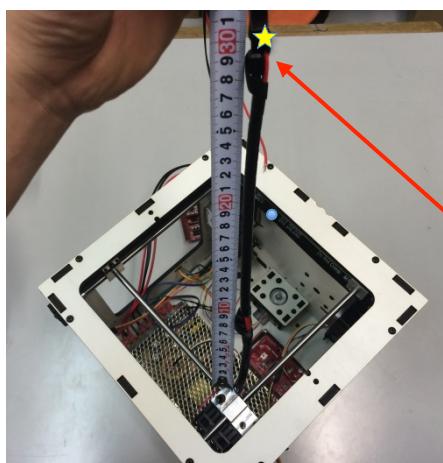
ヘッドの配線を固定する前に、天面組立治具を天面板に置換します。  
天面組立治具を丁寧に外します。



天面板を丁寧に穴に合わせて嵌め込みます。

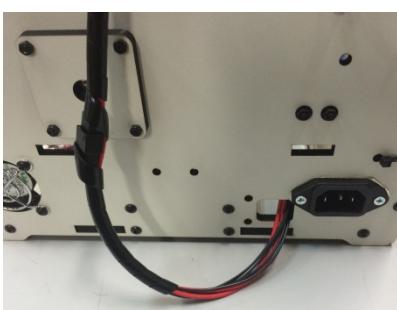
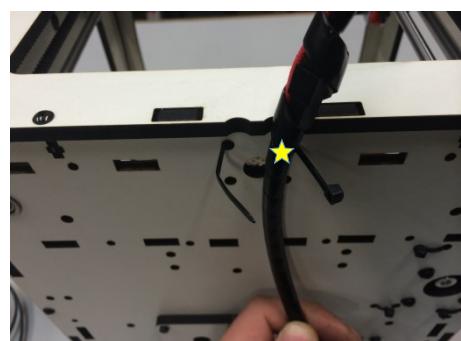
8箇所

M3-14 トラスネジとナットで固定します。



ヘッドブロックのスパイラルチューブ、ヘッドブロックから 30 センチ付近(ファン延長ケーブルの二つ目のコネクタ接続付近です)

この辺りデス



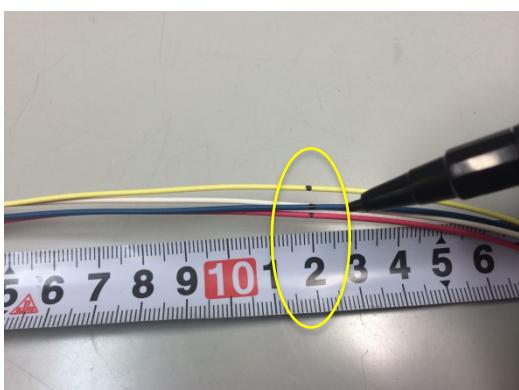
星マーク付近を写真のように結束バンドで固定します。



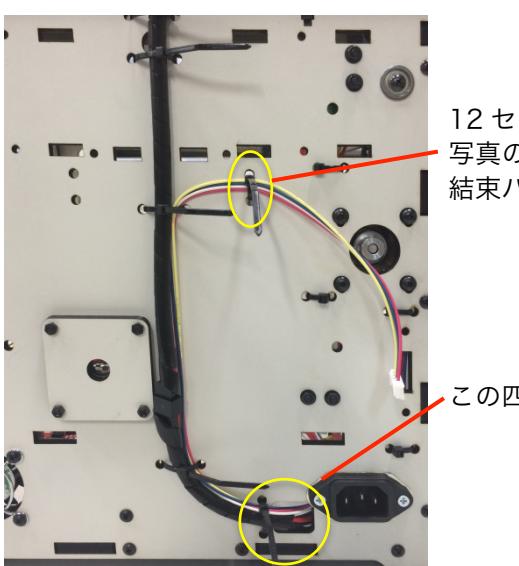
この線はフィーダーのモーター線です。



コネクタからの長さを測ります。

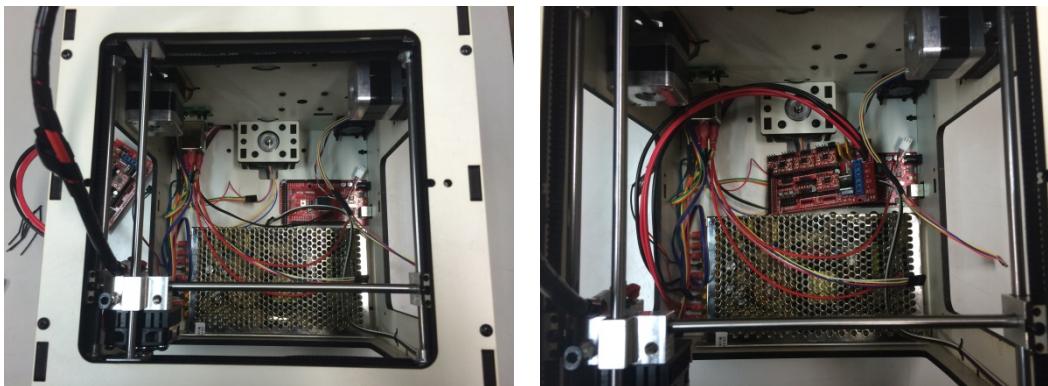


12 センチの所にマークします。



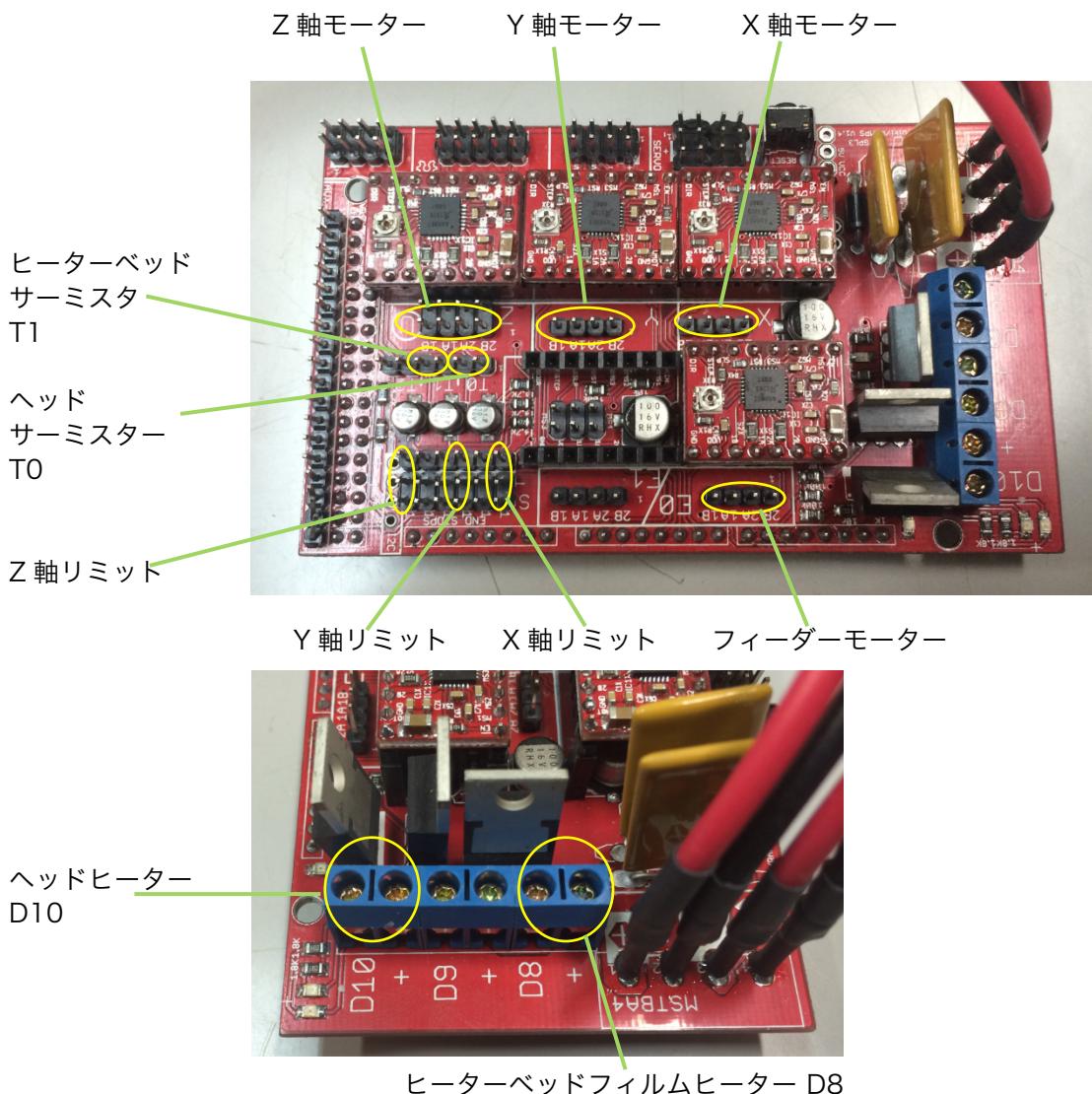
12 センチのところを  
写真の穴を使い  
結束バンドで固定します。

この四角穴から電線は内部に引き込んで下さい。



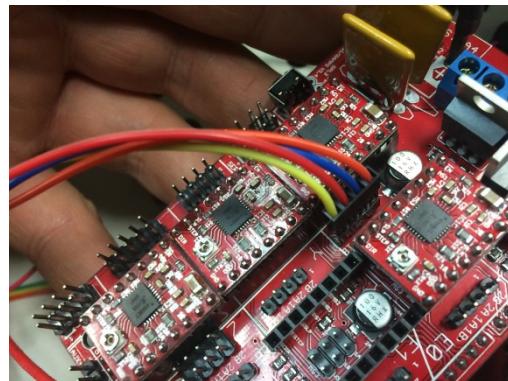
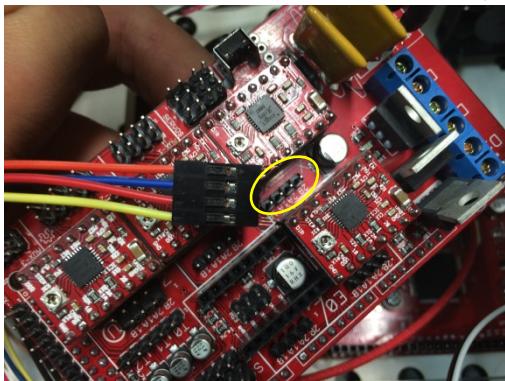
今まで中途半端に外でブラブラしていたドライバー基板を内部に入れます。  
※まだマイコンボードとは重ねません。  
(注意)ここから、ドライバーとの接続が始まります。間違えないように 1 つずつ確認しながら進めて下さい。

#### ドライバー基板で使用するピンの説明



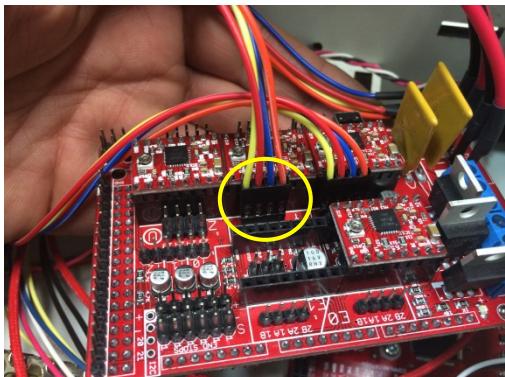


### 7.5 モーター電線コネクタのドライバ基板への接続

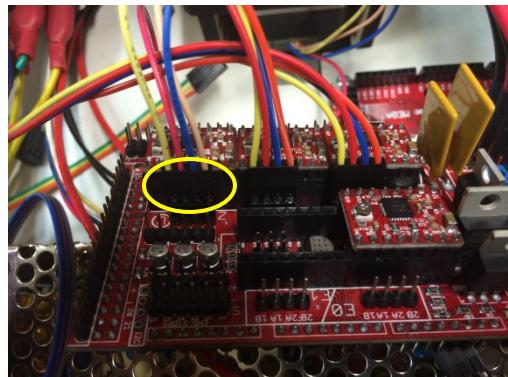


X 軸モーターの 4 ピンコネクタを接続します。ピンの向きに注意して下さい。

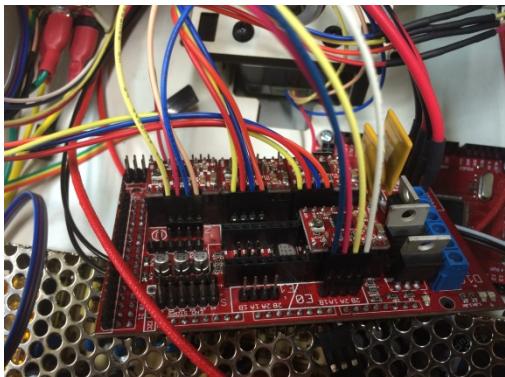
(注意)ピンがズレても差し込めるコネクタです。ズレて差さないように注意して下さい。  
※X 軸モーターは本体左奥のモーターです。



Y 軸モーターを接続します



Z 軸モーターを接続します

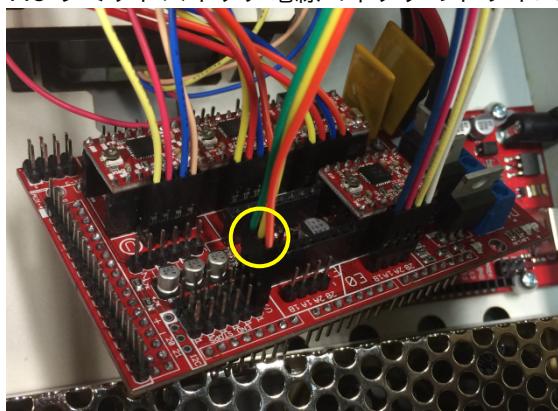


フィーダーモーターを接続します。

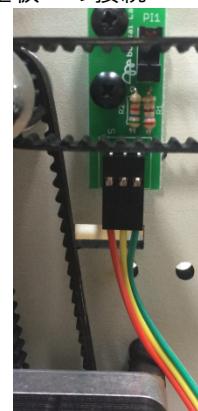
※フィーダーモーター線のみ配線の色が異なります。



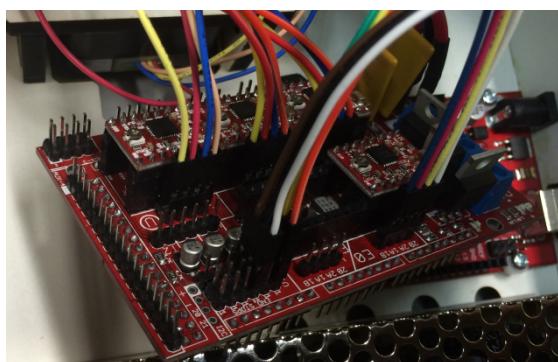
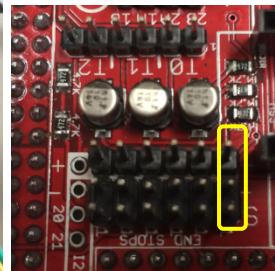
## 7.6 リミットスイッチ電線コネクタのドライバ基板への接続



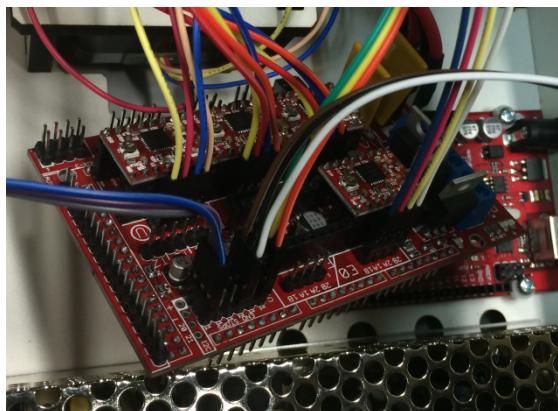
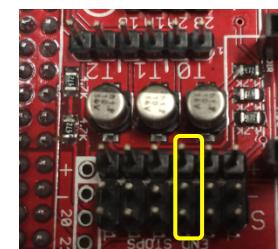
X 軸リミットスイッチ オレンジが 1 番ピン



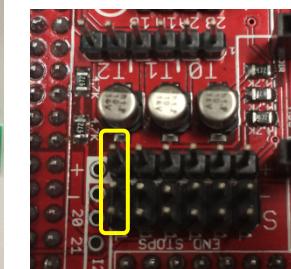
ドライバ基板では手前が 1 番ピン



Y 軸リミットスイッチ 白が 1 番ピン ドライバ基板では手前が 1 番ピン



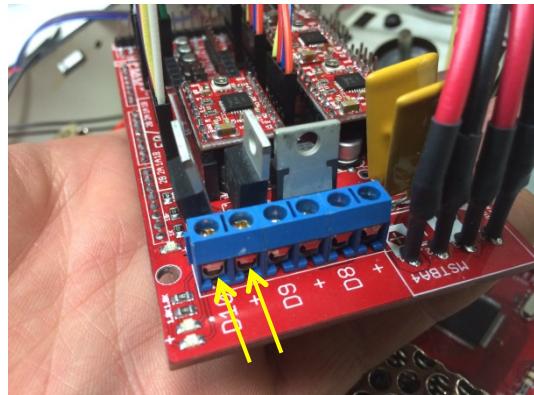
Z 軸リミットスイッチ 青が 1 番ピン ドライバ基板では手前が 1 番ピン



X 軸のリミットスイッチは、軸の座標最小位置についています Xmin

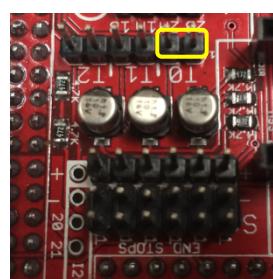
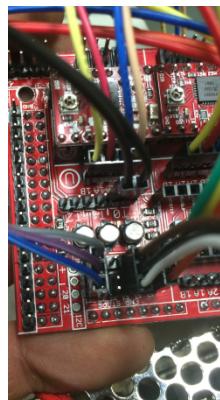
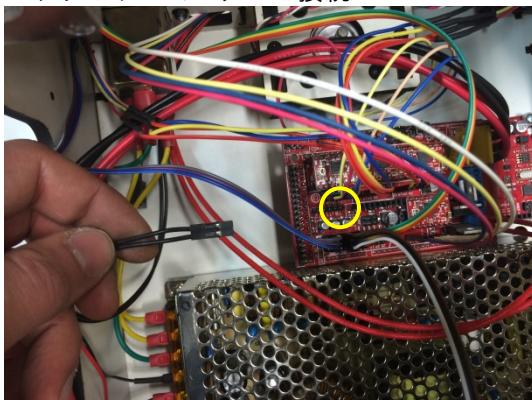
Y 軸のリミットスイッチは、軸の座標最小位置についています Ymin

Z 軸のリミットスイッチは、軸の座標最大位置についています Zmin



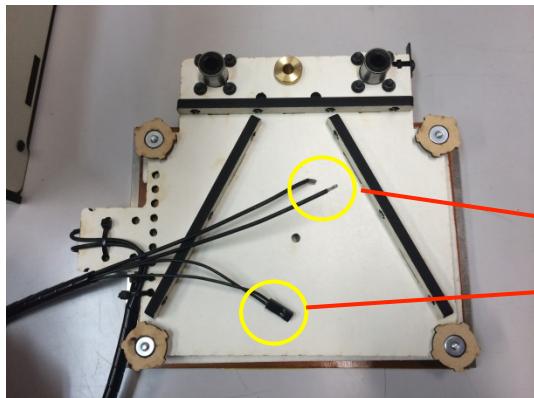
ヘッドのヒーター線を D10 のターミナルコネクタの接続します。  
ターミナルコネクタの上部+ねじを緩めて、黄色矢印の方向に電線を入れます。  
電線を奥までしっかりと入れて、ねじをしっかりと締めて下さい。  
締め付け後、電線がグラグラしないか、引っ張っても抜けないか、確認して下さい。

#### ヘッドのサーミスターの接続



T0 の端子にサーミスターを接続します。  
※サーミスターは抵抗の一種ですので、極性はありません。

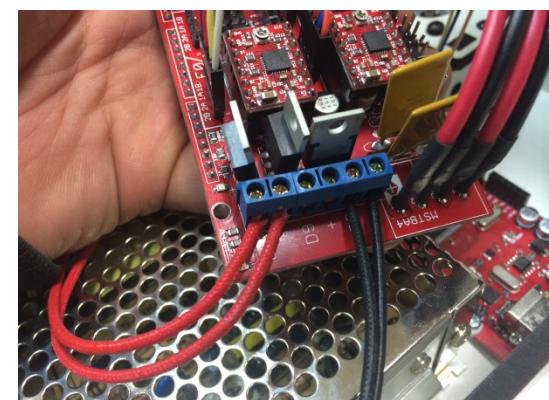
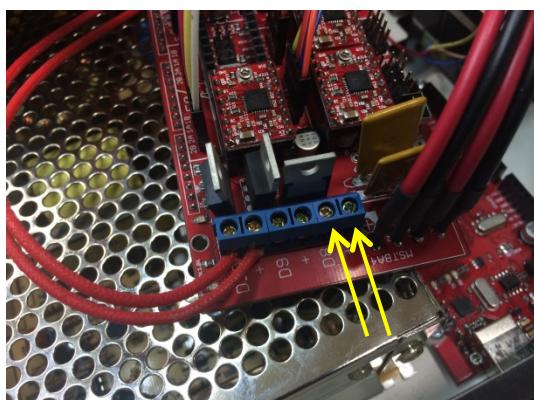
## 7.7 ヒーターベッドの電気的接続 ※この項目は PLA 版キットでは不要です。



ヒーターとサーミスターの電線をドライバー基板に接続します。

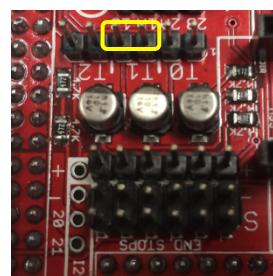
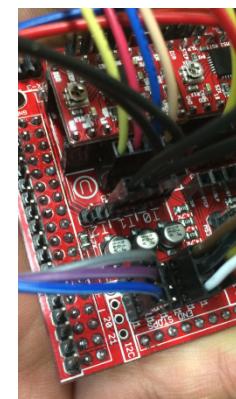
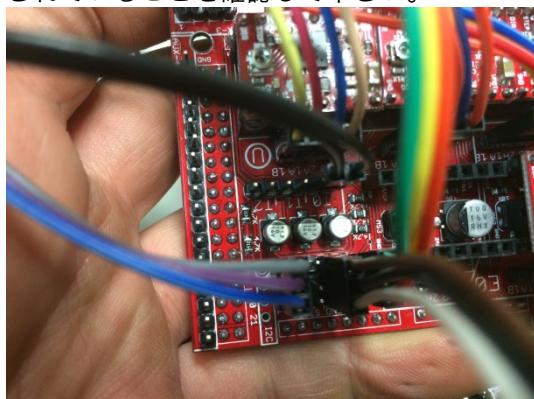
ベッドのヒーターの電線

サーミスターのコネクタ



D8 にテーブルのヒーター線を接続します。

(注意) 8A 以上の電流が流れる端子ですので、D10 コネクタ以上に注意して、確実に接続されていることを確認して下さい。

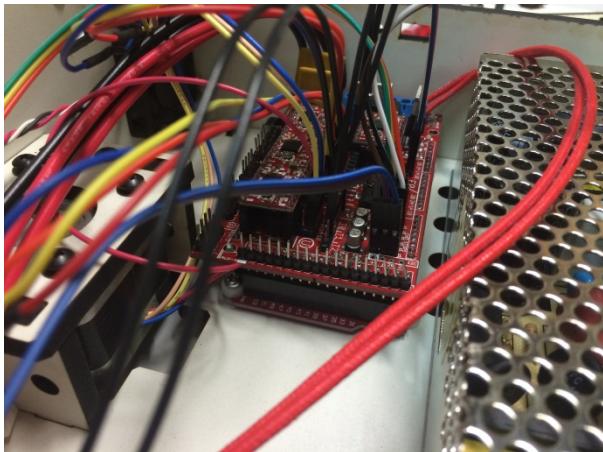


T1 の端子にサーミスターを接続します。

※サーミスターは抵抗の一種ですので、極性はありません。

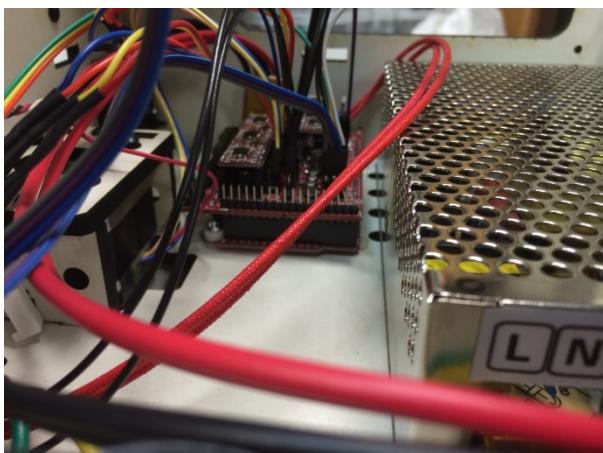
## 7.8 マイコンボードとドライバ基板の合体

配線困難な D8 と D10 の配線が終わりましたので、マイコンボードにドライバー基板を差し込んで合体します。



とりあえず半分挿して、全てのピンが正常に入ることを確認して下さい。  
半分挿した状態で出荷していますので、途中ピンが曲がっていなければ、正常に入るはずです。

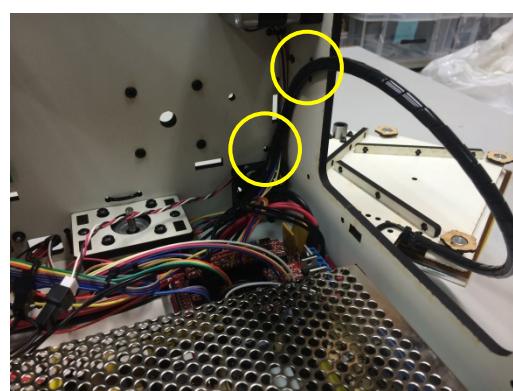
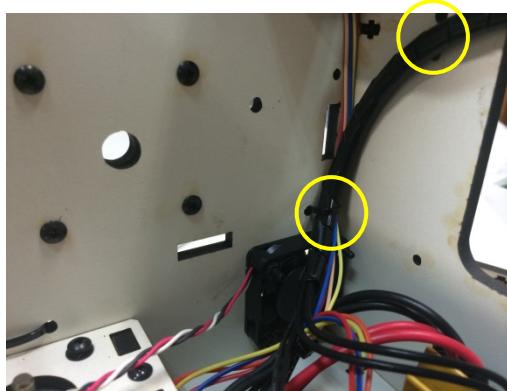
入りそうにはない場合は、ドライバー基板のピン及び、マイコンボードの直立しているコネクタに以上がないか確認して下さい。曲がっていたら手で修正して下さい。



問題なく差し込めました。



ファンの電源を接続します。 黄色丸のコネクタを接続して下さい。



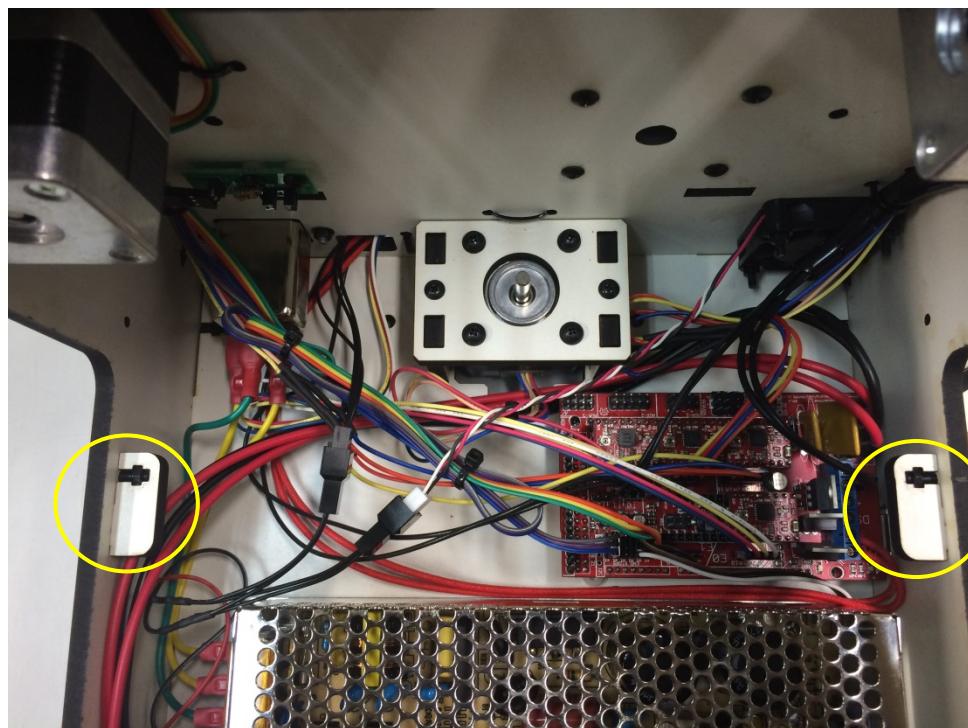
ヒーターべッドのスパイラルチューブを黄色丸の結束バンドで固定します。



写真の部品を準備します。

予めナットはボンドで固定して下さい。  
使用するネジは M3-14 トラスネジ

二箇所に固定します。



配線を結束バンドでまとめます。

これで配線の工程を終了します。  
テーブルが中途半端な状態ですが、次の Z 軸の固定の最初で直ぐに使用します。